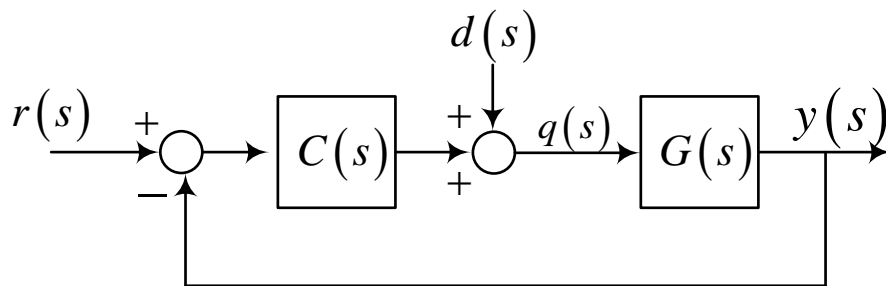


یک اتاق را در نظر بگیرید که در آن یک سیستم گرم‌کننده وجود دارد. اگر ورودی سوخت دستگاه با q و دمای اتاق با y نمایش داده شود، آنگاه رابطه بین این دو پارامتر را می‌توان به صورت زیر مدل کرد.

$$G(s) = \frac{y(s)}{q(s)} = \frac{k_e}{s(\tau s + 1)}$$

که در آن τ ثابت زمانی و k_e یک ضریب ثابت می‌باشد. ساختار کنترلی زیر را در نظر بگیرید که در آن $C(s)$ کنترل‌کننده می‌باشد که باید طراحی گردد. همچنین مدل‌کننده اغتشاش $d(s)$ می‌باشد که ناشی از عوامل مختلف از جمله تلفات دیوارها می‌باشد.



با در نظر گرفتن ضرایب مثبت $\tau = 100$ و $k_e = 1$ ، موارد زیر را انجام دهید:

- طراحی کنترل‌کننده Lead

- ۱- مکان هندسی ریشه‌ها را رسم کنید.
- ۲- کنترل‌کننده را طوری طراحی کنید که زمان نشست برابر با $t_s = 20 \text{sec}$ و حداکثر مقدار فراجهش برابر با 10% باشد. سیستم را شبیه‌سازی کنید و نتایج حلقه‌بسته را با توجه به طراحی خود بررسی کنید.
- ۳- زمان جهش، زمان پیک و فرکانس نوسانات را هم به صورت تحلیلی و هم با استفاده از شبیه‌سازی بدست آورید و با یکدیگر مقایسه کنید.
- ۴- خطای حالت ماندگار به ورودی اغتشاش پله را به صورت تحلیلی بدست آورید و با استفاده از شبیه‌سازی پاسخ خود را تایید کنید.
- ۵- سیگنال کنترل را با استفاده از نرم‌افزار رسم کنید.

- طراحی کنترل کننده **Lead-Lag**:

- ۱- کنترل کننده lead قسمت قبل را در نظر بگیرید. یک کنترل کننده lag را طوری طراحی کنید که با وجود کنترل کننده lead قسمت قبل، علاوه بر مطلوبات قبل، ثابت خطای سرعت ۵ برابر قسمت قبل شود.
- ۲- زمان جهش، زمان پیک، فرکانس نوسانات و خطای حالت ماندگار به ورودی شیب را با حالت قبل مقایسه کنید.
- ۳- سیگنال کنترل را با استفاده از نرم‌افزار رسم کنید.

تذکر مهم: نتایج بالا باید در قالب یک گزارش مطابق تمپلیت ارائه شده آماده شود. در صورت عدم رعایت تمپلیت، نمره شما کاسته خواهد شد.

موفق باشید.